



Vybrané statě z jednoúčelových strojů

Systemy pohonů v konstrukci jednoúčelových strojů VII.



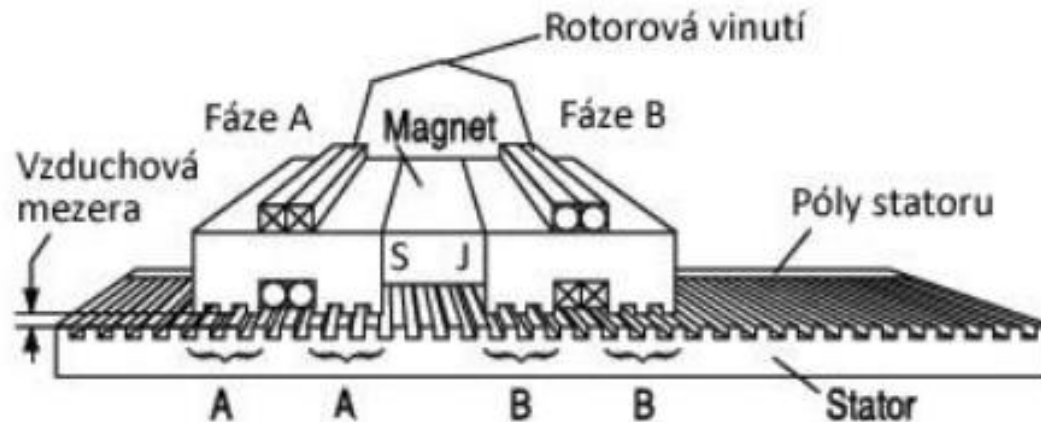
Obsah

- Lineární krokové motory
- Fyzikální princip lineárních krokových motorů
- Aplikace krokových motorů
- Motory v lineárních pohonech

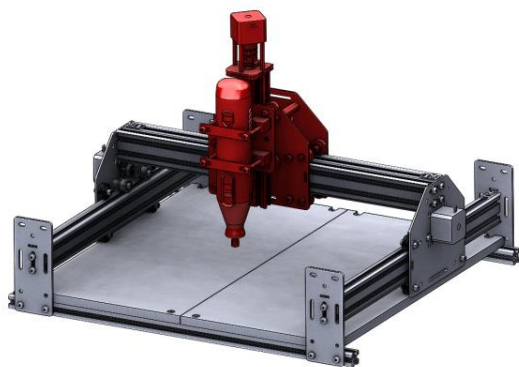
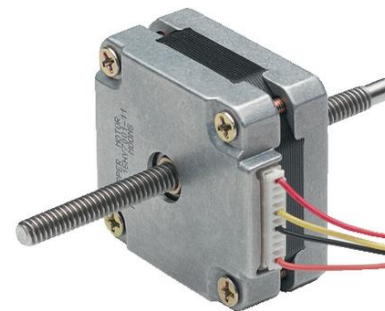
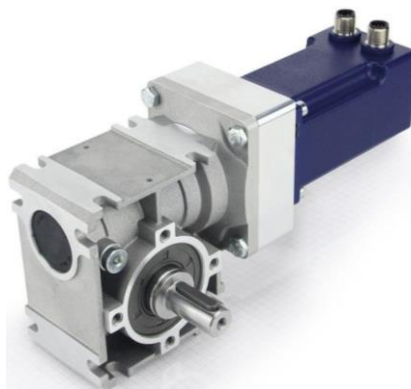


Lineární krokový motor

- vykonává přímočarý vratný pohyb
- stator motoru je rozvinut do úsečky, slouží jako dráha, nad kterou se posouvá rotorové vinutí s dvěma cívkami, má tedy (konstrukčně) možnost jen konečného pohybu na jednu stranu.
- Nesoudělností rozměrů, různými odstupy mezi póly statoru a rotoru, lze získat krok motoru, který je jen zlomkem odstupu mezi póly rotoru i statoru.



Krokové motory- aplikace



Lineární pohony

- Snaha minimalizovat počet pohybujících se prvků pohonu
- Umožnění posuvného pohybu bez transformace pohybu
- Vysoké maximální rychlosti až 10 m/s
- Přesnost polohování VS rychlost pohybu



Motory v lineárních pohonech:

- ASM
- DC
- EC
- Krokové



Opakování

- Vyjmenujte základní druhy krokových motorů.
- Nakreslete a popište otáčkovo-momentovou charakteristiku krokového motoru.
- Popište řízení krokového motoru.



Děkuji Vám za pozornost

