



PR7 – FYZ1 23/24 FS

Srážky těles, dynamika SHB

Ing. Štěpán Kunc, Ph.D.

stepan.kunc@tul.cz

Srážky těles – Ráz těles

Rozlišujeme dva základní typy srážek(rázů):

A: Pružné (elastické) – Jak mechanická energie, tak hybnost se při srážce 2 těles zachovává

Platí tedy ZZH(ZZMH) i ZZME

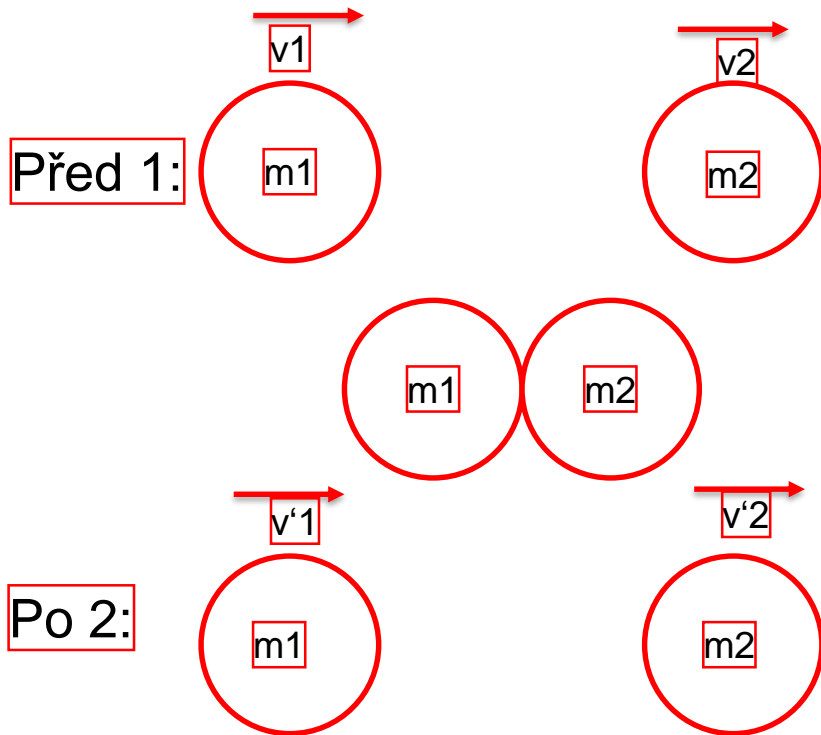
B: Nepružné (neelastické) – Nezachovává se mechanická (kinetická) energie, část energie se při srážce spotřebuje na deformaci.

**Platí ZZH(ZZMH) ale neplatí ZZME
V izolované soustavě platí ZZE**

Dokonale nepružná srážka – tělesa se po srážce spojí a pokračují jako jedno těleso o hmotnosti součtu hmotností původních těles

Při vyšetřování rázu těles nesledujeme detailní průběh interakčních sil, ale určíme pouze jejich výsledný impuls, který zjistíme z rozdílu hybností jednotlivých těles před rázem a po rázu. Z takto zjištěného impulsu interakční síly můžeme určit její průměrnou velikost, když známe dobu trvání rázu.

Pružný ráz – dokonale pružná srážka



Před 1:

Po 2:

$$E_1 + E_2 = E'_1 + E'_2 \quad ZZME$$

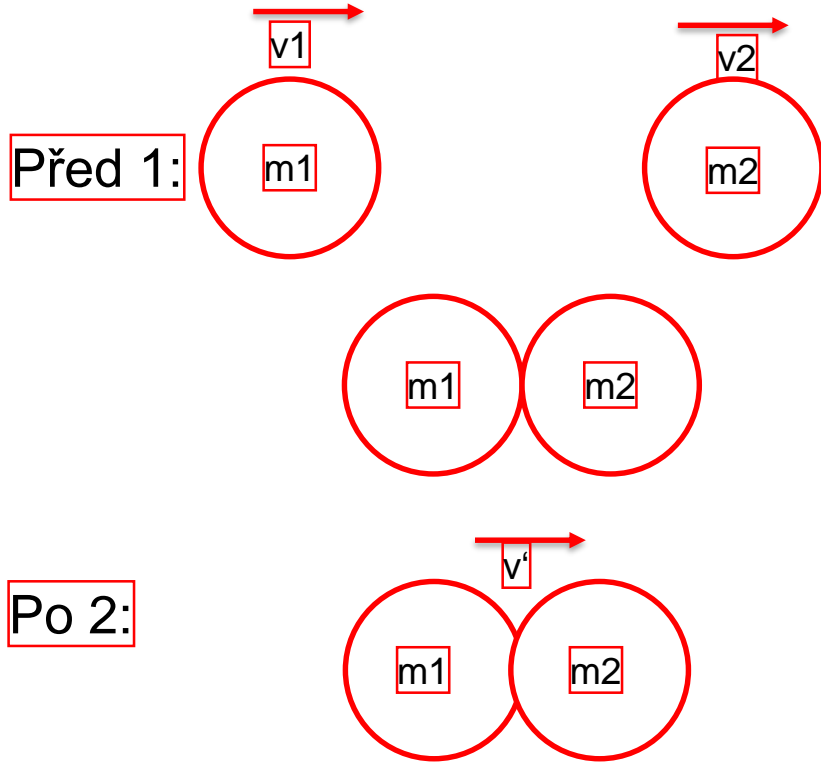
$$p_1 + p_2 = p'_1 + p'_2 \quad ZZH$$

$$\frac{1}{2} m_1 v_1^2 + \frac{1}{2} m_2 v_2^2 = \frac{1}{2} m_1 v_1'^2 + \frac{1}{2} m_2 v_2'^2 \quad ZZME$$

$$m_1 v_1 + m_2 v_2 = m_1 v'_1 + m_2 v'_2 \quad ZZH$$

[Srážky pružné aplet](#)

Nep pružný ráz – dokonale nep pružná srážka



Před 1:

Po 2:

$$E_1 + E_2 \neq E'_1 + E'_2 \quad \text{ZZME}$$

$$p_1 + p_2 = p'_1 + p'_2 \quad \text{ZZH}$$

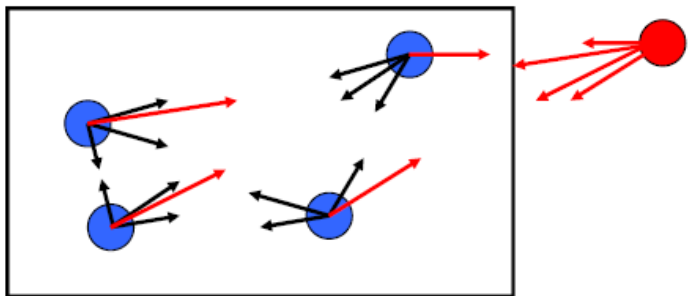
$$\frac{1}{2} m_1 v_1^2 + \frac{1}{2} m_2 v_2^2 = \frac{1}{2} v'^2 (m_1 + m_2) + E_D \quad \text{ZZE}$$

$$m_1 v_1 + m_2 v_2 = v' (m_1 + m_2) \quad \text{ZZH}$$

Nep pružný ráz – dokonale nep pružná srážka

Příklad – balistické kyvadlo

Dynamika soustavy hmotných bodů



$$\sum_i \vec{F}_i = \sum_i \vec{F}_i^{\text{vnitřní}} + \sum_i \vec{F}_i^{\text{vnější}}$$

$$\sum_i \vec{F}_i^{\text{vnitřní}} = \vec{0}$$

Model soustavy hmotných bodů SHB

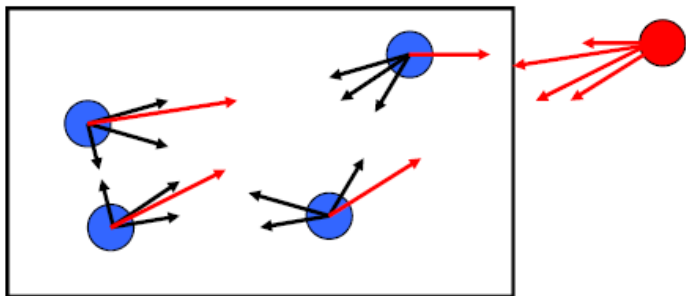
- Systém tvořený n hmotnými body
- Hmotný bod i má pak svoji
 - **Hmotnost** : m_i
 - **Polohu**: r_i
 - **Rychlost**: v_i

Dva druhy sil vzhledem k soustavě:

1: **Vnější síly** $\vec{F}_i^{\text{vnější}}$, mají svoje centrum mimo soustavu

2: **Vnitřní (interakční) síly** $\vec{F}_i^{\text{vnitřní}}$ které
Reprezentují vzájemné působení mezi jednotlivými hmotnými body soustavy. Řídí se zákonem akce a reakce

Hmotný střed- soustavy hmotných bodů



$$\text{Hmotnost T} \quad m_T = \sum_i m_i \quad \text{Hybnost T} \quad \vec{p}_T = \sum_i \vec{p}_i$$

Hmotný střed - soustavy hmotných bodů SHB

V homogenním tíhovém poli stejný jako **Těžiště**

Těžiště – fiktivní hmotný bod, jehož hmotnost je rovna celkové hmotnosti SHB, a jehož hybnost je rovna celkové hybnosti SHB.

Translaci SHB lze nahradit sledováním pouze těžiště – tuhé vazby.

$$m_T \vec{v}_T = \sum_i m_i \vec{v}_i$$

$$m_T \frac{d\vec{r}_T}{dt} = \sum_i m_i \frac{d\vec{r}_i}{dt} \quad m_T \vec{r}_T = \sum_i m_i \vec{r}_i$$

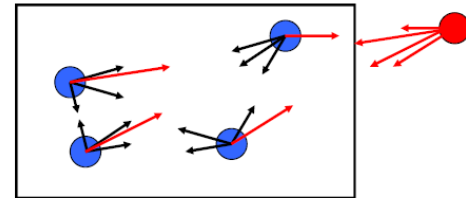
$$\text{Rychlost T} \quad \vec{v}_T = \frac{1}{m_T} \sum_i m_i \vec{v}_i$$

$$\text{Poloha T} \quad \vec{r}_T = \frac{1}{m_T} \sum_i m_i \vec{r}_i$$

Poloha těžiště má mimořádný význam pro tzv. Stabilní (labilní) rovnováhu těles

Energie soustavy hmotných bodů

Kinetickou energií soustavy hmotných bodů rozumíme součet kinetických energií jednotlivých bodů soustavy.



$$E_k = \sum_i \frac{1}{2} m_i v_i^2$$

Věta o přírůstku kinetické energie HB.

Kinetická energie se mění konáním práce

$$m \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \vec{F}$$

$$\Delta \left(\frac{1}{2} m v^2 \right) = \vec{F} \cdot \vec{v} \Delta t = \vec{F} \cdot \Delta \vec{x}$$

Věta o přírůstku kinetické energie SHB.

Kinetická energie SBH se mění prací vnitřních I vnějších sil

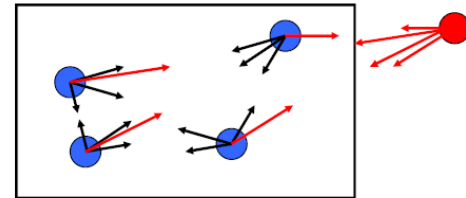
$$\Delta E_k = A = A^{\text{vnější}} + A^{\text{vnitřní}}$$

$$A^{\text{vnitřní}} = -E_p \quad \text{V případně konzervativních sil}$$

Zákon zachování energie

V izolované soustavě těles (HB) se zachovává celková energie soustavy

$$\Delta W^{\text{celková}} = \Delta(W_K + W_P) = A^{\text{vnější}} = 0$$



Práce ***vnějších*** sil působících na tuhé těleso (tuhou soustavu hmotných bodů) je rovna přírůstku kinetické energie tělesa.

Jsou-li vnější síly působící na tuhé těleso konzervativní, je součet potenciální energie tělesa v poli vnějších sil a kinetické energie tělesa konstantní.

Změna mechanické energie soustavy je rovna celkové práci nekonzervativních interakčních sil soustavy a vnějších sil, jimiž na objekty soustavy působí její okolí.

Soustava hmotných bodů

Celková hybnost SHB

$$\sum_i \frac{d\vec{p}_i}{dt} = \sum_i \left(\vec{F}_i^{\text{vnitřní}} + \vec{F}_i^{\text{vnější}} \right) = \sum_i \vec{F}_i^{\text{vnější}}$$

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F} \quad \Rightarrow \quad \vec{P} = \sum_i \vec{p}_i \quad \Rightarrow \quad \frac{d\vec{P}}{dt} = \vec{F}_i^{\text{vnější}}$$

Izolovaná soustava HB – nepůsobí žádné vnější síly $\vec{F}_i^{\text{vnější}} = \vec{0}$

V izolované soustavě HB se zachovává celková hybnost soustavy

Zákon zachování hybnosti SHB

Celková hybnost SHB

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F} \quad \Rightarrow \quad \vec{P} = \sum_i \vec{p}_i \quad \Rightarrow \quad \frac{d\vec{P}}{dt} = \vec{F}_i^{\text{vnější}}$$

$$\frac{d\vec{P}}{dt} = \vec{F}_i^{\text{vnější}}$$

První věta impulsová (věta o hybnosti soustavy)

Izolovaná soustava HB – nepůsobí žádné vnější síly $\vec{F}_i^{\text{vnější}} = \vec{0}$

$$\Delta\vec{P} = \vec{0}$$

V izolované soustavě HB se zachovává celková hybnost soustavy

Pohybová rovnice hmotného středu SHB

$$M = \sum_{i=1}^N m_i$$

$$M\vec{r}_S = \sum_{i=1}^N m_i\vec{r}_i$$

$$M\frac{d\vec{r}_S}{dt} = \sum_{i=1}^N m_i\frac{d\vec{r}_i}{dt} = \sum_{i=1}^N m_i\vec{v}_i = \sum_{i=1}^N \vec{p}_i = \vec{P}$$

$$\frac{d\vec{P}}{dt} = \vec{F}_i^{\text{vnější}}$$



$$\frac{d\vec{P}}{dt} = \frac{d}{dt}M\frac{d\vec{r}_S}{dt} = M\frac{d^2\vec{r}_S}{dt^2} = M\vec{a}_S = \vec{F}_i^{\text{vnější}}$$

Pohybová rovnice hmotného středu SHB



Pohybová rovnice hmotného středu SHB



Pohybová rovnice hmotného středu SHB

Hmotný střed vykonává stejný pohyb jako HB, ale se soustředěnou hmotou celé SHB

