

ČASOVÉ ŘADY – 1. ČÁST

- posloupnosti věcně a prostorově srovnatelných pozorování, která jsou jednoznačně uspořádána z hlediska času
- ČŘ ekonomických ukazatelů vykazují určité specifické rysy, takže je třeba znát adekvátní postupy, vhodné k jejich zpracování
- existují různé typy časových řad.

A. Rozdělení ČŘ podle časového hlediska rozhodného pro zjišťování údajů

1. ČŘ intervalové:

- řady intervalových ukazatelů (Např.: počet rozvodů za rok v ČR)
- intervalový ukazatel: ukazatel, jehož velikost závisí na délce intervalu, za který je sledován
- lze vytvořit součty (resp. průměry), je nutná stejná délka intervalů
- pokud jsou intervaly různě dlouhé, je třeba provést přepočítání na jednotkový interval (tzv. očišťování od důsledků kalendářních variací).

2. ČŘ okamžikové (stavové):

- řady okamžikových (stavových) ukazatelů (Např.: počet obyvatel ČR k 31.12.)
- okamžikový ukazatel: ukazatel, jehož hodnoty se vztahují ke konkrétnímu časovému okamžiku
- součet nedává reálný smysl, průměr nelze stanovit běžným způsobem
- k průměrování používáme *průměr chronologický*.

Shrnutí údajů okamžikových ČŘ

1. Pokud jsou vzdálenosti mezi časovými okamžiky (d_i) konstantní, použijeme **prostý chronologický průměr**:

$$\bar{y} = \frac{\frac{y_1 + y_2}{2} + \frac{y_2 + y_3}{2} + \dots + \frac{y_{n-1} + y_n}{2}}{n-1} = \frac{y_1 + y_2 + \dots + y_{n-1} + y_n}{n-1}$$

2. Pokud nejsou vzdálenosti mezi časovými okamžiky (d_i) konstantní, použijeme **vážený chronologický průměr**:

$$\bar{y} = \frac{\frac{y_1 + y_2}{2} \cdot d_1 + \frac{y_2 + y_3}{2} \cdot d_2 + \dots + \frac{y_{n-1} + y_n}{2} \cdot d_{n-1}}{d_1 + d_2 + \dots + d_{n-1}} = \frac{\sum_{i=1}^{n-1} \bar{y}_i d_i}{\sum_{i=1}^{n-1} d_i}$$

(d_i)... vzdálenost mezi dvěma časovými okamžiky (délka intervalu).

B. Rozdělení ČŘ podle periodicity

1. ČŘ roční (dlouhodobé):

- jejich periodičita je jeden rok a více
- aplikace jiných postupů než u ČŘ krátkodobých.

2. ČŘ krátkodobé:

- jejich periodičita je kratší než jeden rok
- ČŘ čtvrtletní, měsíční, týdenní, atd.

C. Rozdělení ČŘ podle způsobu vyjádření ukazatelů

1. ČŘ naturálních ukazatelů:

- hodnoty jsou vyjádřeny v naturálních jednotkách (Např.: ukazatele produkce)
- mají omezenou možnost agregace.

2. ČŘ peněžních ukazatelů:

- hodnoty jsou vyjádřeny v peněžní formě
- je nutno zajistit souměřitelnost hodnot v čase (změny cenové hladiny).

Základní charakteristiky k posouzení vývoje časových řad

Absolutní difference

- charakterizují absolutní změnu (přírůstek nebo úbytek) hodnoty ukazatele v časovém okamžiku t oproti období předcházejícímu $(t-1)$.

1. difference: $\Delta_t^{(1)} = y_t - y_{t-1}, \quad t = 2, 3, \dots, n$

2. difference: $\Delta_t^{(2)} = \Delta_t^{(1)} - \Delta_{t-1}^{(1)}, \quad t = 3, 4, \dots, n$

3. difference: $\Delta_t^{(3)} = \Delta_t^{(2)} - \Delta_{t-1}^{(2)}, \quad t = 4, 5, \dots, n, \text{ atd.}$

Průměrná absolutní difference

- aritmetický průměr jednotlivých prvních diferencí.

$$\bar{\Delta}_t = \frac{y_n - y_1}{n-1}$$

Tempo růstu

- tempo růstu = koeficient růstu = řetězový index
- udává, kolikrát vzrostla (resp. klesla) hodnota ukazatele v časovém okamžiku t oproti období předcházejícímu
- hodnota $k_t \cdot 100 - 100$ pak udává, o kolik procent vzrostla (resp. klesla) hodnota ukazatele v časovém okamžiku t oproti období předcházejícímu.

$$k_t = \frac{y_t}{y_{t-1}}, \quad t = 2, 3, \dots, n$$

Průměrné tempo růstu

- stanovujeme ho jako geometrický průměr jednotlivých temp růstu.

$$\bar{k} = \sqrt[n-1]{k_2 \cdot k_3 \cdot \dots \cdot k_n} = \sqrt[n-1]{\frac{y_n}{y_1}}$$

Základní koncepce modelování časových řad

- cílem modelování ČŘ je jejich analýza a prognóza jejich vývoje
- snaha pochopit mechanismus chování ČŘ na základě abstrakce
- existuje celá řada přístupů k modelování ČŘ.

1. Jednorozměrný model

- nejjednodušší koncepce modelování ČŘ
- reálná hodnota ČŘ (y_t) je funkcí času (t).

$$y_t = f(t; \varepsilon_t), \quad Y_t = f(t), \quad t = 1, 2, \dots, n$$

$$y_t = Y_t + \varepsilon_t$$

$$\varepsilon_t = y_t - Y_t$$

t ... časová proměnná

y_t ... reálná hodnota ukazatele v čase t

Y_t ... modelová (teoretická) hodnota ukazatele v čase t

ε_t ... nepravidelná (náhodná) složka (porucha) v čase t

Klasický (formální) model

- zkoumá vliv časového faktoru na analyzovaný ukazatel
- nezkoumá věcné příčiny dynamiky ČŘ

- spočívá v rozkladu ČŘ na čtyři složky časového pohybu
- popisuje jednotlivé formy pohybu
- ČŘ může, ale nemusí všechny tyto složky obsahovat.

T_t ... **trendová složka (trend)**

- dlouhodobá tendence ve vývoji hodnot analyzovaného ukazatele v čase

S_t ... **sezónní složka**

- pravidelně se opakující odchylky od trendu
- periodičita odchylek je v rámci jednoho roku

C_t ... **cyklická složka**

- kolísání okolo trendu v důsledku dlouhodobého vývoje
- periodičita delší než 1 rok

ε_t ... **náhodná složka**

- náhodné výkyvy, které nemají systematický charakter.

Podle způsobu rozkladu rozlišujeme dva základní typy modelu:

aditivní model: $y_t = T_t + S_t + C_t + \varepsilon_t$

multiplikativní model: $y_t = T_t \cdot S_t \cdot C_t \cdot \varepsilon_t$

Trendová analýza

- provádíme popis trendu (vyrovnání, vyhlazení) pomocí určité matematické (analytické, tzv. „hladké“) funkce
- bývá označována jako trendová funkce
- jde o tzv. modely s konstantními parametry
- poskytují informace o charakteru hlavní tendence ve vývoji ukazatele
- cílem je především modelování vývoje trendu v budoucnu, tedy stanovení očekávaných hodnot ukazatele
- předpověď = prognóza = predikce = extrapolace.

Předpoklady modelu: $S_t = 0; C_t = 0 \Rightarrow Y_t = T_t; y_t = T_t + \varepsilon_t$

Lineární trend

- nejběžněji používaný typ trendu
- jeho předností je jednoduchost a snadná interpretace parametrů.

$$T_t = \alpha_0 + \alpha_1 t, \quad t = 1, 2, \dots, n.$$

Parametry modelu α_0 a α_1 odhadneme pomocí MNČ, čímž získáme výslednou rovnici odhadované trendové přímky:

$$\widehat{T}_t = a_0 + a_1 t, \quad t = 1, 2, \dots, n.$$

$$a_0 = \bar{y} - a_1 \bar{t}$$

$$a_1 = \frac{\sum_{t=1}^n t y_t - \bar{t} \sum_{t=1}^n y_t}{\sum_{t=1}^n t^2 - n \bar{t}^2} = \frac{n \sum_{t=1}^n t y_t - \sum_{t=1}^n t \sum_{t=1}^n y_t}{n \sum_{t=1}^n t^2 - \left(\sum_{t=1}^n t \right)^2} = \frac{\overline{t y_t} - \bar{t} \cdot \bar{y}_t}{\overline{t^2} - \bar{t}^2}$$

Interpretace parametrů lineárního modelu:

a_0 ... počáteční hodnota \widehat{T}_t pro $t = 0$

a_1 ... průměrný absolutní přírůstek (resp. úbytek) hodnoty \widehat{T}_t při zvýšení časové proměnné t o jednotku.

Další typy trendu

Parabolický (kvadratický) trend: $T_t = \alpha_0 + \alpha_1 t + \alpha_2 t^2$

Exponenciální trend: $T_t = \alpha_0 \cdot \alpha_1^t$

Modifikovaná (posunutá) exponenciála: $T_t = K + \alpha_0 \cdot \alpha_1^t$

Logistický trend: $T_t = \frac{K}{1 + \alpha_0 \cdot \alpha_1^t}$

Existuje řada dalších typů trendových funkcí, v konkrétní situaci je třeba za pomoci vhodných kritérií vždy zvolit takový, který nejlépe vystihuje chování empirických dat.

Volba vhodného typu trendové funkce

- prvním krokem je věcná analýza zkoumaného jevu
- je třeba provést posouzení empirické časové řady (ex ante)
- lze využít také analýzu grafu (pozor na subjektivitu)
- nejvýznamnější jsou však míry, které úspěšnost zvolené trendové funkce kvantifikují.

Míry úspěšnosti zvolené trendové funkce

- tyto míry (charakteristiky) měří kvalitu zvoleného modelu (funkce) exaktním způsobem
- je jich celá řada, mají odlišné principy konstrukce.

Střední kvadratická (čtvercová) chyba odhadu: $M.S.E. = \frac{\sum_{t=1}^n (y_t - \hat{T}_t)^2}{n}$

- často používané měřítko kvality modelu
- přednost dáváme modelu, který má hodnotu $M.S.E.$ nejnižší
- prostřednictvím této míry lze srovnávat pouze funkce se stejným počtem parametrů
- v případech, kdy se modely v počtu parametrů liší, je třeba zvolit jinou míru.

Index determinace: $I^2 = \frac{S_T}{S_y} = \frac{\sum (\hat{T}_t - \bar{y})^2}{\sum (y_t - \bar{y})^2}$

- za vhodnější považujeme model, který má hodnotu I^2 nejvyšší
- prostřednictvím této míry lze srovnávat pouze funkce se stejným počtem parametrů
- v případech, kdy se modely v počtu parametrů liší, je třeba použít I_{adj}^2 .

Statistika F: $F = \frac{\frac{S_T}{p-1}}{\frac{S_R}{n-p}} = \frac{\sum (\hat{T}_t - \bar{y})^2}{\sum (y_t - \hat{T}_t)^2}$, kde $\bar{y} = \frac{\sum \hat{T}_t}{n}$

- za nejlepší považujeme model, pro který je hodnota statistiky F nejvyšší.