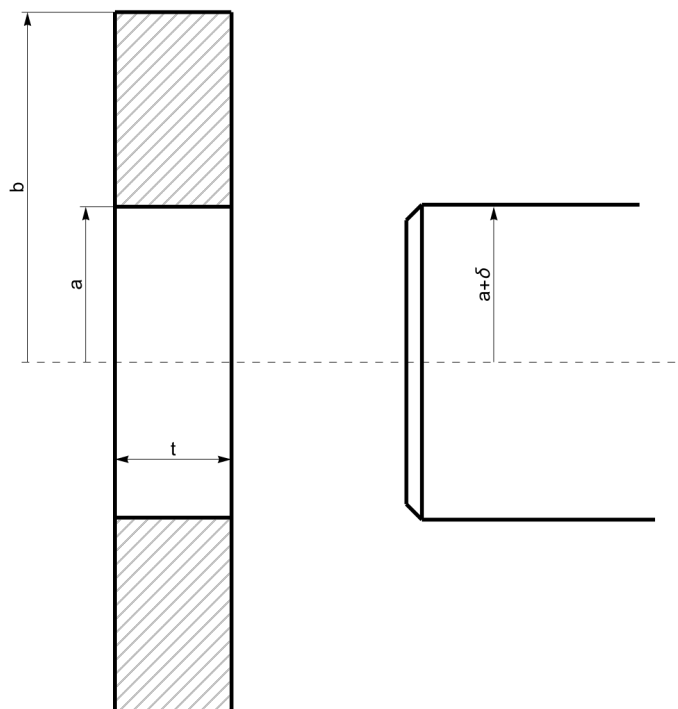


# Nalisovaný spoj

## Zadání



Do objímky s poloměry  $a$  a  $b$  nalisujeme čep o poloměru  $a + \delta$  (viz obrázek). Přesah poloměru  $\delta$  je velmi malý ( $\delta \ll a$ ).

Určete velikost tlaku  $p$  mezi čepem a objímkou, který vznikne po nalisování.

## Řešení

V nalisování vznikne (zatím neznámý) tlak  $p$  a v čepu  $i$  v objímce vzniknou napětí. Pro tato napětí platí

$$\sigma_t^{\text{čep}} = A^{\text{čep}} + \frac{B^{\text{čep}}}{r^2}, \quad (1)$$

$$\sigma_r^{\text{čep}} = A^{\text{čep}} - \frac{B^{\text{čep}}}{r^2}, \quad (2)$$

$$\sigma_t^{\text{obj}} = A^{\text{obj}} + \frac{B^{\text{obj}}}{r^2}, \quad (3)$$

$$\sigma_r^{\text{obj}} = A^{\text{obj}} - \frac{B^{\text{obj}}}{r^2}. \quad (4)$$

### Čep

Je evidentní, že ve skutečnosti napětí v čepu nepůjde v blízkosti osy k nekonečnu. To je možné jen tehdy, když  $B^{\text{čep}} = 0$ .

Pro čep tedy platí, že obě napětí jsou konstantní:

$$\sigma_t^{\text{čep}} = A^{\text{čep}}, \quad (5)$$

$$\sigma_r^{\text{čep}} = A^{\text{čep}}. \quad (6)$$

Radiální napětí v čepu na poloměru  $a$  (tj. v nalisování) je rovno  $-p$ , takže platí

$$\sigma_t^{\text{čep}} = \sigma_r^{\text{čep}} = -p. \quad (7)$$

Tečná poměrná deformace v čepu na poloměru  $a$  je podle Hookova zákona

$$\varepsilon_{t_a}^{\text{čep}} = \frac{1}{E} (\sigma_{t_a}^{\text{čep}} - \mu \sigma_{r_a}^{\text{čep}}) \quad (8)$$

neboli

$$\varepsilon_{t_a}^{\text{čep}} = \frac{1}{E} (-p - \mu (-p)), \quad (9)$$

$$\varepsilon_{t_a}^{\text{čep}} = -\frac{p}{E} (1 - \mu). \quad (10)$$

Změna poloměru čepu pak vychází

$$\Delta a^{\text{čep}} = a \varepsilon_{t_a}^{\text{čep}} \quad (11)$$

neboli

$$\Delta a^{\text{čep}} = -\frac{p a}{E} (1 - \mu). \quad (12)$$

### Objímka

Tlak v okolí nalisovaného spoje je atmosférický a budeme ho považovat za přibližně nulový. Pro napětí v objímce platí následující vztahy:

$$\sigma_t^{\text{obj}} = A^{\text{obj}} + \frac{B^{\text{obj}}}{r^2}, \quad (13)$$

$$\sigma_r^{\text{obj}} = A^{\text{obj}} - \frac{B^{\text{obj}}}{r^2}. \quad (14)$$

Pro konstanty  $A^{\text{obj}}$  a  $B^{\text{obj}}$  platí známé vztahy

$$A^{\text{obj}} = \frac{p a^2}{b^2 - a^2}, \quad (15)$$

$$B^{\text{obj}} = p \frac{a^2 b^2}{b^2 - a^2}. \quad (16)$$

Tečná poměrná deformace v objímce na poloměru  $a$  je podle Hookova zákona

$$\varepsilon_{t_a}^{\text{obj}} = \frac{1}{E} \left( \sigma_{t_a}^{\text{obj}} - \mu \sigma_{r_a}^{\text{obj}} \right). \quad (17)$$

Radiální napětí v objímce na poloměru  $a$  je  $-p$ , takže můžeme napsat

$$\varepsilon_{t_a}^{\text{obj}} = \frac{1}{E} \left( \sigma_{t_a}^{\text{obj}} + \mu p \right). \quad (18)$$

Za těčné napětí dosadíme a dostáváme

$$\varepsilon_{t_a}^{\text{obj}} = \frac{1}{E} \left( A^{\text{obj}} + \frac{B^{\text{obj}}}{a^2} + \mu p \right), \quad (19)$$

a po dosazení za  $A^{\text{obj}}$  a  $B^{\text{obj}}$  máme

$$\varepsilon_{t_a}^{\text{obj}} = \frac{1}{E} \left( \frac{p a^2}{b^2 - a^2} + p \frac{b^2}{b^2 - a^2} + \mu p \right), \quad (20)$$

neboli

$$\varepsilon_{t_a}^{\text{obj}} = \frac{p}{E} \left( \frac{a^2 + b^2}{b^2 - a^2} + \mu \right). \quad (21)$$

Změna poloměru objímky je dána vztahem

$$\Delta a^{\text{obj}} = a \varepsilon_{t_a}^{\text{obj}}. \quad (22)$$

Po dosazení za  $\varepsilon_{t_a}^{\text{obj}}$  dostaneme

$$\Delta a^{\text{obj}} = \frac{p a}{E} \left( \frac{a^2 + b^2}{b^2 - a^2} + \mu \right). \quad (23)$$

## Deformační rovnice

Jak vidíme na vztahu pro  $\Delta a^{\text{čep}}$ , je to veličina je záporná. To znamená, že poloměr čepu se po nalisování zmenší. Veličina  $\Delta a^{\text{obj}}$  je kladná, poloměr otvoru v objímce se zvětší. Součet velikostí těchto dvou veličin musí být roven přesahu poloměru. To zapíšeme takto

$$|\Delta a^{\text{čep}}| + \Delta a^{\text{obj}} = \delta, \quad (24)$$

neboli

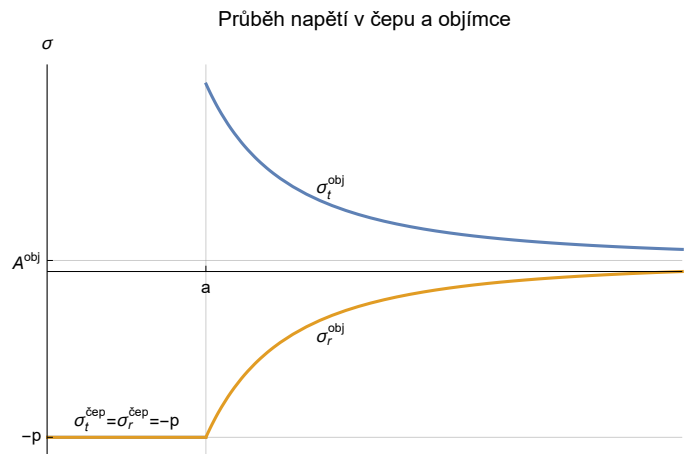
$$-\Delta a^{\text{čep}} + \Delta a^{\text{obj}} = \delta. \quad (25)$$

Za obě veličiny dosadíme a dostaneme vztah

$$\frac{p a}{E} (1 - \mu) + \frac{p a}{E} \left( \frac{a^2 + b^2}{b^2 - a^2} + \mu \right) = \delta. \quad (26)$$

Z tohoto vztahu vyjádříme velikost tlaku v nalisování a dostaneme

$$p = E \delta \frac{b^2 - a^2}{2 a b^2}. \quad (27)$$

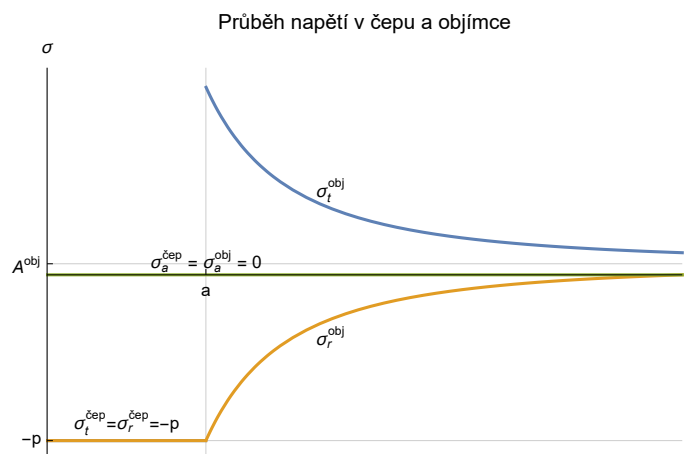


## Pevnostní kontrola

Umíme-li spočítat tlak v nalisování pro daný přesah, neznamená to, že tam takový tlak doopravdy bude. Může se totiž stát, že napětí v objímce nebo v čepu dosáhne meze kluzu. V takovém případě přestane platit Hookův zákon a naše výpočty nebudou správně.

Proto je třeba výsledek pevnostně zkontrolovat.

Když si uvědomíme, že v čepu i v objímce je nulové osové napětí, můžeme si ho doplnit do grafu.



V čepu je  $\sigma_a$  první hlavní napětí a  $\sigma_t$  a  $\sigma_r$  jsou druhé a třetí hlavní napětí.

V objímce je  $\sigma_t$  první hlavní napětí,  $\sigma_a$  druhé hlavní napětí a  $\sigma_r$  třetí hlavní napětí.

Při pohledu na graf je jasné, že největší ekvivalentní napětí je v objímce na poloměru  $a$ . Objímka je tlaková nádoba a můžeme proto použít pevnostní podmínku tak, jak ji známe u nádob:

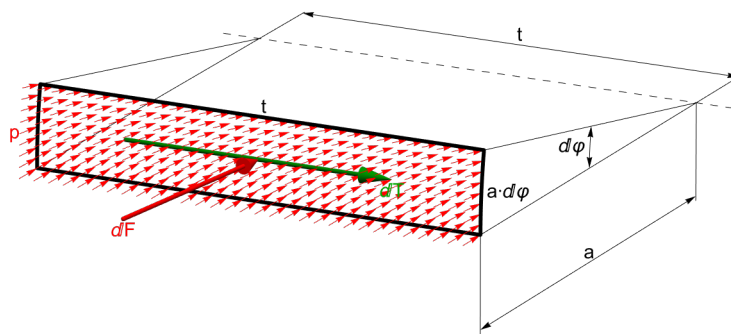
$$p < \frac{\sigma_k}{2} \left( 1 - \left( \frac{a}{b} \right)^2 \right). \quad (28)$$

Dosadíme za tlak a pro přesah dostaneme nerovnost

$$\delta < \frac{a \sigma_k}{E}. \quad (29)$$

Toto je tedy podmínka, která zajistí, že napětí v nalisovaných dílech nepdosáhne meze kluzu.

## Síla potřebná pro nalisování



Na obrázku vidíme část kontaktní plochy mezi čepem a objímkou. Velikost síly  $dF$  je

$$dF = p t a d\varphi. \quad (30)$$

Při nalisování se tento segment (spolu se všemi ostatními) osově posune a vzniká třecí síla

$$dT = f_t p t a d\varphi. \quad (31)$$

Celková třecí síla (a tedy i síla potřebná k nalisování) je rovna

$$T = \int_{(S)} dT, \quad (32)$$

neboli

$$T = \int_0^{2\pi} f_t p t a d\varphi, \quad (33)$$

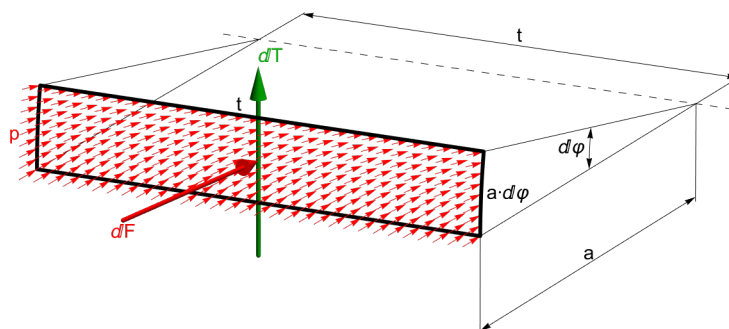
což dává

$$T = f_t p t a 2\pi. \quad (34)$$

Po dosazení za tlak  $p$  dostaneme tvar

$$T = \delta E f_t \frac{\pi (b^2 - a^2) t}{b^2}. \quad (35)$$

## Moment, který může nalisování přenášet



Na obrázku vidíme část kontaktní plochy mezi čepem a objímkou. Velikost síly  $dF$  je

$$dF = p t a d\varphi. \quad (36)$$

Když se začne objímka na čepu protáčet, bude velikost třecí síly v tomto segmentu rovna

$$dT = f_t p t a d\varphi. \quad (37)$$

Moment od této třecí síly bude mít velikost

$$dM = a dT = f_t p t a^2 d\varphi. \quad (38)$$

Celkový moment způsobený třecími silami je potom

$$M = \int_{(S)} dM, \quad (39)$$

neboli

$$M = \int_0^{2\pi} f_t p t a^2 d\varphi, \quad (40)$$

což dává

$$M = f_t p t a^2 2\pi. \quad (41)$$

Po dosazení za tlak  $p$  dostaneme tvar

$$M = \delta E f_t \frac{\pi (b^2 - a^2) a t}{b^2}. \quad (42)$$

Tento moment odpovídá situaci, že se objímka na čepu protáčí. Tomu však v provozu chceme zabránit a provozní moment proto musí být menší:

$$M_{\text{provozní}} < \delta E f_t \frac{\pi (b^2 - a^2) a t}{b^2}. \quad (43)$$